

```
1 ; Localized 10/07/2007 09:02 PM (GMT) 4:4.2.169 aircraft.cfg
2 [fltsim.0]
3 title=Maule M7 260C paint1
4 sim=Maule_M7_260C
5 model=""
6 panel=""
7 sound=""
8 texture=1
9 kb_checklists=MauleM7260C_check
10 kb_reference=MauleM7260C_ref
11 atc_id=N72163
12 ui_manufacturer=Maule
13 ui_type=Orion
14 ui_variation=" Blanc, rouge, gris"
15 ui_typerole=Avion à hélice
16 ui_createdby=Microsoft Corporation
17 description=Les Maule sont robustes et simples. Ces caractéristiques alliées à
leurs capacités de décollage et d'atterrissage courts en font des appareils très
appréciés des pilotes de brousse. Le Maule M-7-260C est un avion à roulette de
queue doté d'un train d'atterrissage en aluminium et d'une posture large lui
permettant de décoller et d'atterrir sur des surfaces accidentées. Son moteur
Lycoming de 260 chevaux lui confère la puissance nécessaire au transport d'un
maximum de cinq passagers à une vitesse de croisière relativement élevée. Son
maniement aisé (avec les inconvénients habituels relatifs à l'atterrissage des
avions à roulette de queue par vent de travers) et son exploitation économique
renforcent les vertus de cet avion. L'option ski accentue la polyvalence du 260C.
18
19 [fltsim.1]
20 title=Maule M7 260C paint2
21 sim=Maule_M7_260C
22 model=""
23 panel=""
24 sound=""
25 texture=2
26 kb_checklists=MauleM7260C_check
27 kb_reference=MauleM7260C_ref
28 atc_id=HB-MEV
29 ui_manufacturer=Maule
30 ui_type=Orion
31 ui_variation=" Suisse"
32 ui_typerole=Avion à hélice
33 ui_createdby=Microsoft Corporation
34 description=Les Maule sont robustes et simples. Ces caractéristiques alliées à
leurs capacités de décollage et d'atterrissage courts en font des appareils très
appréciés des pilotes de brousse. Le Maule M-7-260C est un avion à roulette de
queue doté d'un train d'atterrissage en aluminium et d'une posture large lui
permettant de décoller et d'atterrir sur des surfaces accidentées. Son moteur
Lycoming de 260 chevaux lui confère la puissance nécessaire au transport d'un
maximum de cinq passagers à une vitesse de croisière relativement élevée. Son
maniement aisé (avec les inconvénients habituels relatifs à l'atterrissage des
avions à roulette de queue par vent de travers) et son exploitation économique
renforcent les vertus de cet avion. L'option ski accentue la polyvalence du 260C.
35
36 [fltsim.2]
37 title=Maule M7 260C paint3
38 sim=Maule_M7_260C
39 model=""
40 panel=""
41 sound=""
42 texture=3
43 kb_checklists=MauleM7260C_check
44 kb_reference=MauleM7260C_ref
45 atc_id=N221CP
46 ui_manufacturer=Maule
47 ui_type=Orion
48 ui_variation=" Patrouille aérienne civile"
49 ui_typerole=Avion à hélice
```

```
50 ui_createdby=Microsoft Corporation
51 description=Les Maule sont robustes et simples. Ces caractéristiques alliées à
leurs capacités de décollage et d'atterrissage courts en font des appareils très
appréciés des pilotes de brousse. Le Maule M-7-260C est un avion à roulette de
queue doté d'un train d'atterrissage en aluminium et d'une posture large lui
permettant de décoller et d'atterrir sur des surfaces accidentées. Son moteur
Lycoming de 260 chevaux lui confère la puissance nécessaire au transport d'un
maximum de cinq passagers à une vitesse de croisière relativement élevée. Son
manement aisé (avec les inconvénients habituels relatifs à l'atterrissage des
avions à roulette de queue par vent de travers) et son exploitation économique
renforcent les vertus de cet avion. L'option ski accentue la polyvalence du 260C.
52
53 [fltsim.3]
54 title=Maule M7 260C paint4
55 sim=Maule_M7_260C
56 model=""
57 panel=""
58 sound=""
59 texture=4
60 kb_checklists=MauleM7260C_check
61 kb_reference=MauleM7260C_ref
62 atc_id=N81868
63 ui_manufacturer=Maule
64 ui_type=Orion
65 ui_variation=" Bleu, argent"
66 ui_typerole=Avion à hélice
67 ui_createdby=Microsoft Corporation
68 description=Les Maule sont robustes et simples. Ces caractéristiques alliées à
leurs capacités de décollage et d'atterrissage courts en font des appareils très
appréciés des pilotes de brousse. Le Maule M-7-260C est un avion à roulette de
queue doté d'un train d'atterrissage en aluminium et d'une posture large lui
permettant de décoller et d'atterrir sur des surfaces accidentées. Son moteur
Lycoming de 260 chevaux lui confère la puissance nécessaire au transport d'un
maximum de cinq passagers à une vitesse de croisière relativement élevée. Son
manement aisé (avec les inconvénients habituels relatifs à l'atterrissage des
avions à roulette de queue par vent de travers) et son exploitation économique
renforcent les vertus de cet avion. L'option ski accentue la polyvalence du 260C.
69
70 [fltsim.4]
71 title=Maule M7 260C paint5
72 sim=Maule_M7_260C
73 model=""
74 panel=""
75 sound=""
76 texture=5
77 kb_checklists=MauleM7260C_check
78 kb_reference=MauleM7260C_ref
79 atc_id=N86DMA
80 ui_manufacturer=Maule
81 ui_type=Orion
82 ui_variation=" Opérateur de l'Alaska"
83 ui_typerole=Avion à hélice
84 ui_createdby=Microsoft Corporation
85 description=Les Maule sont robustes et simples. Ces caractéristiques alliées à
leurs capacités de décollage et d'atterrissage courts en font des appareils très
appréciés des pilotes de brousse. Le Maule M-7-260C est un avion à roulette de
queue doté d'un train d'atterrissage en aluminium et d'une posture large lui
permettant de décoller et d'atterrir sur des surfaces accidentées. Son moteur
Lycoming de 260 chevaux lui confère la puissance nécessaire au transport d'un
maximum de cinq passagers à une vitesse de croisière relativement élevée. Son
manement aisé (avec les inconvénients habituels relatifs à l'atterrissage des
avions à roulette de queue par vent de travers) et son exploitation économique
renforcent les vertus de cet avion. L'option ski accentue la polyvalence du 260C.
86
87 [fltsim.5]
88 title=Maule M7 260C
89 sim=Maule_M7_260C
```

```
90 model=""
91 panel=""
92 sound=""
93 texture=""
94 kb_checklists=MauleM7260C_check
95 kb_reference=MauleM7260C_ref
96 atc_id=EC-527
97 ui_manufacturer=Maule
98 ui_type=Orion
99 ui_variation=" Blanc"
100 ui_typerole=Avion à hélice
101 ui_createdby=Microsoft Corporation
102 description=Les Maule sont robustes et simples. Ces caractéristiques, alliées à
leurs capacités de décollage et d'atterrissage courts, en font des appareils très
appréciés des pilotes de brousse. Le Maule M-7-260C est un avion à roulette de
queue doté d'un train d'atterrissage en aluminium et d'une posture large lui
permettant de décoller et d'atterrir sur des surfaces accidentées. Son moteur
Lycoming de 260 chevaux lui confère la puissance nécessaire au transport d'un
maximum de cinq passagers à une vitesse de croisière relativement élevée. Son
maniement aisé (avec les inconvénients habituels relatifs à l'atterrissage des
avions à roulette de queue par vent de travers) et son exploitation économique
renforcent les vertus de cet avion. L'option ski accentue la polyvalence du 260C.
103
104 [General]
105 atc_type=MAULE
106 atc_model=M7
107 editable=0
108 performance=Vitesse de croisière\n164 mph 142 nœuds 264
km/h\n\nMotorisation\nLycoming IO-540-V4A5 six cylindres refroidi par liquide,
260 CV\n\nHélice\nMcCauley tripale à vitesse constante\n\nAutonomie maximale\n600
nm 1 092 km\n\nPlafond pratique\n20 000 pieds 6 096 m\n\nCapacité en
carburant\n73 gal 277 l\n\nPoids à vide\n1 671 livres 760 kg\n\nPoids total
maximal\n2 500 livres 1 136 kg\n\nLongueur\n23 pieds 6 pouces 7,2
m\n\nEnvergure\n32 pieds 11 pouces 10 m\n\nHauteur\n6 pieds 4 pouces 1,9
m\n\nNombre de places\n5\n\nCharge utile\n829 livres 377 kg
109 category=Airplane
110
111 [CameraDefinition.0]
112 Title=Aile droite
113 Guid={C690EAFD-223A-42d0-99E0-681ADF93BB59}
114 Description=Vue de l'extrémité de l'aile droite en regardant le cockpit
115 Origin=Center
116 SnapPbhAdjust=Swivel
117 SnapPbhReturn=FALSE
118 PanPbhAdjust=Swivel
119 PanPbhReturn=FALSE
120 Track=None
121 ShowAxis=FALSE
122 AllowZoom=TRUE
123 InitialZoom=1.0
124 ShowWeather=Yes
125 InitialXYZ=10.5, 0.2, 0.3
126 InitialPbh=9, 0, 270
127 XYZAdjust=TRUE
128 Category=Aircraft
129 ClipMode=Minimum
130
131 [CameraDefinition.1]
132 Title=Aile gauche
133 Guid={3A09FD6C-D406-4d8f-A5CD-FA4F5E0C12ED}
134 Description=Vue de l'extrémité de l'aile gauche en regardant le cockpit
135 Origin=Center
136 SnapPbhAdjust=Swivel
137 SnapPbhReturn=FALSE
138 PanPbhAdjust=Swivel
139 PanPbhReturn=FALSE
140 Track=None
```

```
141 ShowAxis=FALSE
142 AllowZoom=TRUE
143 InitialZoom=1.0
144 ShowWeather=Yes
145 InitialXyz=-10.5, 0.2, 0.3
146 InitialPbh=9, 0, 90
147 XyzAdjust=TRUE
148 Category=Aircraft
149 ClipMode=Minimum
150
151 [CameraDefinition.2]
152 Title=Empennage
153 Guid={D8D67955-2E9B-4e75-9D8B-8EFFBBFAC64A}
154 Description=Vue de l'extrémité du stabilisateur vertical en regardant vers l'avant
155 Origin=Center
156 SnapPbhAdjust=Swivel
157 SnapPbhReturn=FALSE
158 PanPbhAdjust=Swivel
159 PanPbhReturn=FALSE
160 Track=None
161 ShowAxis=FALSE
162 AllowZoom=TRUE
163 InitialZoom=0.75
164 ShowWeather=Yes
165 InitialXyz=0, 2.2, -13.0
166 InitialPbh=11, 0, 0
167 XyzAdjust=TRUE
168 Category=Aircraft
169 MomentumEffect=TRUE
170 ClipMode=Minimum
171
172 [CameraDefinition.001]
173 Title=Siège droit
174 Guid={195EAB58-9E4A-1E2A-A34C-A8D9D948F078}
175 Origin=Virtual Cockpit
176 MomentumEffect=Yes
177 SnapPbhAdjust=Swivel
178 SnapPbhReturn=False
179 PanPbhAdjust=Swivel
180 PanPbhReturn=False
181 Track=None
182 ShowAxis=YES
183 AllowZoom=TRUE
184 InitialZoom=0.75
185 SmoothZoomTime=2.0
186 ZoomPanScalar=1.0
187 ShowWeather=Yes
188 XyzAdjust=TRUE
189 ShowLensFlare=FALSE
190 Category=Cockpit
191 PitchPanRate=20
192 HeadingPanRate=60
193 InitialXyz=0.45, 0.0, 0.0
194 InitialPbh=-2, 0, 0
195
196 [CameraDefinition.002]
197 Title=Plancher
198 Guid={195EAB58-9E4A-4E2A-A34C-A8D9D948F078}
199 Origin=Virtual Cockpit
200 MomentumEffect=No
201 SnapPbhAdjust=None
202 SnapPbhReturn=False
203 PanPbhAdjust=None
204 PanPbhReturn=False
205 Track=None
206 ShowAxis=FALSE
207 AllowZoom=TRUE
```

```
208 InitialZoom=.65
209 SmoothZoomTime=2.0
210 ZoomPanScalar=1.0
211 ShowWeather=Yes
212 XyzAdjust=TRUE
213 ShowLensFlare=FALSE
214 Category=Cockpit
215 PitchPanRate=20
216 HeadingPanRate=60
217 InitialXyz=0.5, -0.32, 0.25
218 InitialPbh=38, 10, 300
219
220 [CameraDefinition.003]
221 Title=Planche radio
222 Guid={195EAB58-9E4A-2E2A-A34C-A8D9D948F078}
223 Origin=Virtual Cockpit
224 MomentumEffect=Yes
225 SnapPbhAdjust=Swivel
226 SnapPbhReturn=False
227 PanPbhAdjust=Swivel
228 PanPbhReturn=False
229 Track=None
230 ShowAxis=FALSE
231 AllowZoom=TRUE
232 InitialZoom=1.4
233 SmoothZoomTime=2.0
234 ZoomPanScalar=1.0
235 ShowWeather=Yes
236 XyzAdjust=TRUE
237 ShowLensFlare=FALSE
238 Category=Cockpit
239 PitchPanRate=20
240 HeadingPanRate=60
241 InitialXyz=0.21, -0.1, -0.2
242 InitialPbh=7.0, 0, 0
243
244 [CameraDefinition.004]
245 Title=Commutateurs
246 Guid={195EAB58-9E4A-3E2A-A34C-A8D9D948F078}
247 Origin=Virtual Cockpit
248 MomentumEffect=Yes
249 SnapPbhAdjust=Swivel
250 SnapPbhReturn=False
251 PanPbhAdjust=Swivel
252 PanPbhReturn=False
253 Track=None
254 ShowAxis=FALSE
255 AllowZoom=TRUE
256 InitialZoom=1.1
257 SmoothZoomTime=2.0
258 ZoomPanScalar=1.0
259 ShowWeather=Yes
260 XyzAdjust=TRUE
261 ShowLensFlare=FALSE
262 Category=Cockpit
263 PitchPanRate=20
264 HeadingPanRate=60
265 InitialXyz=0.31, -0.35, 0
266 InitialPbh=-2, 0, -12.0
267
268 [WEIGHT_AND_BALANCE]
269 max_gross_weight=2500 // (pounds)
270 empty_weight=1723 // (pounds)
271
272 reference_datum_position=1.28, 0, 0 // (feet) distance from FlightSim
Reference position: (1/4 chord, centerline, waterline)
273 empty_weight_CG_position=-1.07, 0, 0 // (feet) longitudinal, lateral,
```

```

vertical distance from specified datum
274
275 max_number_of_stations=50
276
277 station_load.0=170, -1.6, -1.5, 0.0 // weight (lbs), longitudinal,
lateral, vertical positions from datum (feet)
278 station_load.1=170, -1.6, 1.5, 0.0 // weight (lbs), longitudinal,
lateral, vertical positions from datum (feet)
279 station_load.2=0, -4.6, -1.5, 0.0 // weight (lbs), longitudinal,
lateral, vertical positions from datum (feet)
280 station_load.3=0, -4.6, 1.5, 0.0 // weight (lbs), longitudinal,
lateral, vertical positions from datum (feet)
281 station_load.4=0, -6.0, 0.0, 0.0 // weight (lbs), longitudinal,
lateral, vertical positions from datum (feet)
282
283 station_name.0=Pilote
284 station_name.1=Passager avant
285 station_name.2=Passager arrière
286 station_name.3=Passager arrière
287 station_name.4=Bagages
288
289 ;Moments of Inertia
290 empty_weight_pitch_MOI=1083.0
291 empty_weight_roll_MOI=907.0
292 empty_weight_yaw_MOI=1630.0
293 empty_weight_coupled_MOI=0.0
294
295 [flight_tuning]
296 cruise_lift_scalar=1.0
297 parasite_drag_scalar=1.0
298 induced_drag_scalar=1.0
299 elevator_effectiveness=1.0
300 aileron_effectiveness=1.0
301 rudder_effectiveness=1.0
302 pitch_stability=1.0
303 roll_stability=1.0
304 yaw_stability=1.0
305 elevator_trim_effectiveness=1.0
306 aileron_trim_effectiveness=1.0
307 rudder_trim_effectiveness=1.0
308
309 [GeneralEngineData]
310 engine_type=0 //0=Piston, 1=Jet, 2=None,
3=Helo-Turbine, 4=Rocket, 5=Turboprop
311 Engine.0=5.2, 0.0, 0.0 //(feet) longitudinal, lateral,
vertical distance from reference datum
312 fuel_flow_scalar=1.0 //Fuel flow scalar
313 min_throttle_limit=0.0 //Minimum percent throttle.
Generally negative for turbine reverser
314
315 [piston_engine]
316 power_scalar=1.0 //Piston power scalar
317 cylinder_displacement=90.0 //Cubic inches per cylinder
318 compression_ratio=8.5 //Compression ratio
319 number_of_cylinders=6 //Number of cylinders
320 maxRatedRPM=2700 //Max rated RPM
321 maxRatedHP=260 //Max rated HP
322 fuel_metering_type=0 //0=Fuel Injected, 1=Gravity
Carburetor, 2=Aerobatic Carburetor
323 cooling_type=0 //0=Cooling type Air, 1=Cooling
type Liquid
324 normalized_starter_torque=0.3 //Starter torque factor
325 turbocharged=0 //Is it turbocharged? 0=FALSE,
1=TRUE
326 max_design_mp=0 //Max design manifold pressure,
(inHg)
327 min_design_mp=0 //Min design manifold pressure,

```

```

328 critical_altitude=0 //Altitude to which the
turbocharger will provide max design manifold pressure (feet)
329 emergency_boost_type=0 //0=None, 1=Water Injection,
2=Methanol/Water injection, 3=War Emergency Power
330 emergency_boost_mp_offset=0 //Additional manifold pressure
supplied by emergency boost
331 emergency_boost_gain_offset=0 //Multiplier on manifold pressure
due to emergency boost
332 fuel_air_auto_mixture=0 //Automixture available? 0=FALSE,
1=TRUE
333 auto_ignition=0 //Auto-Ignition available?
0=FALSE, 1=TRUE
334 max_rpm_mechanical_efficiency_scalar=1.0 //Scalar on maximum RPM mechanical
efficiency
335 idle_rpm_mechanical_efficiency_scalar=1.0 //Scalar on idle RPM mechanical
efficiency
336 max_rpm_friction_scalar=1.0 //Scalar on maximum RPM friction
337 idle_rpm_friction_scalar=1.0 //Scalar on idle RPM friction
338
339 [propeller]
340 thrust_scalar=1.0 //Propeller thrust scalar
341 propeller_type=0 //0=Constant Speed, 1=Fixed Pitch
342 propeller_diameter=6.4 //Propeller Diameter, (feet)
343 propeller_blades=3 //Number of propeller blades
344 propeller_moi=6.2 //Propeller moment of inertia
345 beta_max=31.7 //Maximum blade pitch angle for
constant speed prop, (degrees)
346 beta_min=12.0 //Minimum blade pitch angle for
constant speed prop, (degrees)
347 min_gov_rpm=1400 //Minimum governed RPM
348 prop_tc=0.1 //Prop time-constant
349 gear_reduction_ratio=1.0 //Propeller gear reduction ratio
350 fixed_pitch_beta=0 //Fixed pitch angle of fixed pitch
prop, (degrees)
351 low_speed_theory_limit=80 //Speed at which low speed theory
becomes blended in (feet/second)
352 prop_sync_available=0 //Prop synchronization available?
0=FALSE, 1=TRUE
353 prop_deice_available=0 //Prop de-icing available?
0=FALSE, 1=TRUE
354 prop_feathering_available=0 //Prop feathering available?
0=FALSE, 1=TRUE
355 prop_auto_feathering_available=0 //Prop auto-feathering available?
0=FALSE, 1=TRUE
356 min_rpm_for_feather=0 //Minimum RPM for prop feathering
357 beta_feather=0 //Feathering pitch angle (degrees)
358 power_absorbed_cf=0 //Coefficient of friction for
power absorbed by propeller
359 defeathering_accumulators_available=0 //Defeathering accumulators
available? 0=FALSE, 1=TRUE
360 prop_reverse_available=0 //Prop reverse available?
0=FALSE, 1=TRUE
361 minimum_on_ground_beta=0 //Minimum pitch angle on ground,
(degrees)
362 minimum_reverse_beta=0 //Minimum pitch angle in reverse,
(degrees)
363
364 [electrical]
365 max_battery_voltage=12.0
366 generator_alternator_voltage=13.0
367 max_generator_alternator_amps=60.0
368
369
370 ;/0 Class
371 ;/1 Longitudinal Position (feet)
372 ;/2 Lateral Position (feet)

```



```

373 ;/3 Vertical Position (feet)
374 ;/4 Impact Damage Threshold (Feet Per Minute)
375 ;/5 Brake Map (0=None, 1=Left, 2=Right)
376 ;/6 Wheel Radius (feet)
377 ;/7 Steer Angle (degrees)
378 ;/8 Static Compression (feet) (0 if rigid)
379 ;/9 Max/Static Compression Ratio
380 ;/10 Damping Ratio (0=Undamped, 1=Critically Damped)
381 ;/11 Extension Time (seconds)
382 ;/12 Retraction Time (seconds)
383 ;/13 Sound Type
384 [contact_points]
385 point.0=1, -15.7, 0.00, -2.42, 1500, 0, 0.36, 15.0, 0.3, 2.5, 0.7, 0.0, 0.0, 0
386 point.1=1, 0.00, -3.90, -4.35, 2500, 1, 0.67, 0.0, 0.3, 2.5, 0.7, 0.0, 0.0, 2
387 point.2=1, 0.00, 3.90, -4.35, 2500, 2, 0.67, 0.0, 0.3, 2.5, 0.7, 0.0, 0.0, 3
388 point.3=2, -1.00, -16.3, 2.15, 1600, 0, 0.00, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 5,
389 point.4=2, -1.00, 16.3, 2.15, 1600, 0, 0.00, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 6,
390 point.5=2, 5.40, 0.0, -2.80, 1600, 0, 0.00, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 4,
391 point.6=2, -17.00, 0.0, 4.50, 1600, 0, 0.00, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 7,
392
393 max_number_of_points=21
394
395 static_pitch=7.9 //degrees, pitch when at rest on the ground (+=Up,
396 static_cg_height=3.7 //feet, altitude of CG when at rest on the ground
397
398 [brakes]
399 parking_brake=1 //Parking brake available
400 toe_brakes_scale=0.68 //Brake scalar
401 differential_braking_scale=1.0 //Delta on the amount of brake when the
402 rudder pedals deflected
403 auto_brakes=0
404
405 [hydraulic_system]
406 normal_pressure=0.0 //PSI
407
408 [fuel]
409 ;/Tanks Position and capacity:
410 ;/Longitudinal (feet), Lateral (feet), Vertical (feet), Usable(gallons), Unusable
411 (gallons)
412 LeftMain=-2.24, -5.4, 2.40, 21.5, 2.30
413 RightMain=-2.24, 5.4, 2.40, 21.5, 2.30
414 LeftAux=-2.24, -11.4, 2.40, 15.0, 0.00
415 RightAux=-2.24, 11.4, 2.40, 15.0, 0.00
416 ;/Fuel type: 1 = Avgas, 2 = JetA
417 fuel_type=1
418 number_of_tank_selectors=1
419 electric_pump=1
420 engine_driven_pump=0
421
422 [views]
423 eyepoint=-2.0, -0.75, 1.4 //(feet) longitudinal, lateral, vertical distance
424 from reference datum
425
426 [flaps.0]
427 type=1 // 1 - tail, 2 - lead
428 span-outboard=0.5 // 0.0 .. 1.0
429 extending-time=3 // seconds
430 flaps-position.0=-7 // degrees
431 flaps-position.1=0 // degrees
432 flaps-position.2=24 // degrees
433 flaps-position.3=40 // degrees
434 flaps-position.4=48 // degrees
435 damaging-speed=250 // KIAS
436 blowout-speed=300 // KIAS
437 lift_scalar=1.0
438 drag_scalar=1.0

```



```

436 pitch_scalar=1.0
437 system_type=3 //0=Electric, 1=Hydraulic,
2=Pneumatic, 3=Manual, 4=None
438
439 [Radios]
440 ;/ Radio Type = available, standby frequency, has glide slope
441 Audio.1=1
442 Com.1=1, 1
443 Com.2=1, 1
444 Nav.1=1, 1, 1
445 Nav.2=1, 1, 0
446 Adf.1=1
447 Transponder.1=1
448 Marker.1=1
449
450 [keyboard_response]
451 ;/Breakpoint speeds (knots) on the keyboard increments of control surfaces.
452 ;/Speed at which the increment is reduced to 1/2 and 1/8 respectively.
453 elevator=100, 180
454 aileron=200, 1000
455 rudder=200, 1000
456
457 [direction_indicators]
458 ;/1 Type: 0=None, 1=Vacuum Gyro, 2=Electric Gyro, 3=Electro-Mag Slaved Compass,
4=Slaved to another
459 ;/2 Indicator number of slaving indicator if Type = 4
460 direction_indicator.0=1,0
461
462 [attitude_indicators]
463 ;/Type: 0=None, 1=Vacuum Gyro, 2=Electric Gyro
464 attitude_indicator.0=1
465
466 [turn_indicators]
467 ;/Type: 0=None, 1=Electric Gyro, 2=Vacuum Gyro
468 turn_indicator.0=1,1 //Turn AND Bank
469
470 [airspeed_indicators]
471 airspeed_indicator.0=1.3, -24.0
472
473 [vacuum_system]
474 max_pressure=5.15 //PSI
475 vacuum_type=1 //Type: 0=None, 1=Engine pump (default), 2=Pneumatic, 3=Venturi
476 engine_map=1
477
478 [pneumatic_system]
479 max_pressure=0.000000
480
481 [pitot_static]
482 vertical_speed_time_constant=1 //Increasing this value will cause
a more instantaneous reaction in the VSI
483 pitot_heat=1.0 //Scalar on heat effectiveness, 0 = not available
484
485 [LIGHTS]
486 ;/Types: 1=beacon, 2=strobe, 3=navigation, 4=cockpit
487 ;/light.0 = 3, -1.23, -16.61, 3.08, fx_navred
488 ;/light.1 = 3, -1.23, 16.61, 3.08, fx_navgre
489 ;/light.2 = 3, -17.05, 0.00, 4.85, fx_navwhi
490 ;/light.3 = 2, -1.23, -16.61, 3.08, fx_strobe
491 ;/light.4 = 2, -1.23, 16.61, 3.08, fx_strobe
492 ;/light.5 = 4, -2.24, 0.00, 2.20, fx_vcflight
493
494 [EFFECTS]
495 wake=fx_wake
496 water=fx_spray
497 dirt=fx_tchdrt
498 concrete=fx_sparks
499 touchdown=fx_tchdwn_s, 1

```

```

500
501 [exits]
502 number_of_exits=3
503 exit.0=0.4 // (0=Main 1=Cargo 2=Emergency)
504 exit.1=0.4 // (0=Main 1=Cargo 2=Emergency)
505 exit.2=0.4 // (0=Main 1=Cargo 2=Emergency)
506
507 [airplane_geometry]
508 wing_area=171.0 //Square feet
509 wing_span=32.97 //Feet
510 wing_root_chord=5.1 //Feet
511 wing_dihedral=1.5 //Degrees
512 wing_incidence=1.0 //Degrees
513 wing_twist=0.0 //Degrees
514 oswald_efficiency_factor=0.65 //Measure of lift effeciency of
    wing
515 wing_winglets_flag=0 //Are winglets available?
516 wing_sweep=0.0 //Degrees, wing leading edge
517 wing_pos_apex_lon=0.0 //Feet, longitudinal distance from
    reference point, negative going aft
518 wing_pos_apex_vert=2.46 //Feet, vertical distance from reference
    point, positive going up
519 htail_area=27.0 //Square feet
520 htail_span=10.9 //Feet
521 htail_pos_lon=-12.76 //Feet, longitudinal distance from reference
    point, negative going aft
522 htail_pos_vert=0.45 //Feet, vertical distance from reference
    point, positive going up
523 htail_incidence=0.0 //Degrees
524 htail_sweep=40.0 //Degrees, horizontal tail leading edge
525 vtail_area=26.5 //Square feet
526 vtail_span=5.4 //Feet, tip to body
527 vtail_sweep=50.0 //Degrees, vertical tail leading edge
528 vtail_pos_lon=-13.0 //Feet, longitudinal distance from reference
    point, negative going aft
529 vtail_pos_vert=1.6 //Feet, vertical distance from reference
    point, positive going up
530 elevator_area=15.0 //Square feet
531 aileron_area=13.5 //Square feet
532 rudder_area=6.6 //Square feet
533 elevator_up_limit=25.0 //Degrees
534 elevator_down_limit=21.0 //Degrees
535 aileron_up_limit=20.0 //Degrees
536 aileron_down_limit=20.0 //Degrees
537 rudder_limit=21.0 //Degrees
538 elevator_trim_limit=16.0 //Degrees
539 spoiler_limit=0.0 //Degrees
540 spoilerons_available=0 //Spoilerons Available?
541 aileron_to_spoileron_gain=0 //Aileron to spoileron gain
542 min_ailerons_for_spoilerons=0 //Degrees
543 min_flaps_for_spoilerons=0 //Minimum flap handle position when
    spoilerons activate
544 auto_spoiler_available=0
545 positive_g_limit_flaps_up=4.0 //Design G load tolerance (positive,
    flaps up)
546 positive_g_limit_flaps_down=2.0 //Design G load tolerance
    (positive, flaps down)
547 negative_g_limit_flaps_up=-1.5 //Design G load tolerance (negative,
    flaps up)
548 negative_g_limit_flaps_down=-1.5 //Design G load tolerance
    (negative, flaps down)
549 load_safety_factor=1.5 //Design G load safety factor
550
551 [Reference Speeds]
552 flaps_up_stall_speed=54.0 //Knots True (KTAS)
553 full_flaps_stall_speed=49.0 //Knots True (KTAS)
554 cruise_speed=120.0 //Knots True (KTAS)

```

```

555 max_indicated_speed=175 //Red line (KIAS)
556
557 [autopilot]
558 autopilot_available=1
559 flight_director_available=0
560 default_vertical_speed=700.0
561 autothrottle_available=0
562 pitch_takeoff_ga=8.0
563 max_pitch=10.0
564 max_pitch_acceleration=1.0
565 max_pitch_velocity_lo_alt=2.0
566 max_pitch_velocity_hi_alt=1.5
567 max_pitch_velocity_lo_alt_breakpoint=20000.0
568 max_pitch_velocity_hi_alt_breakpoint=28000.0
569 max_bank=25.0
570 max_bank_acceleration=1.8
571 max_bank_velocity=3.00
572 max_throttle_rate=0.10
573 nav_proportional_control=9.00
574 nav_integrator_control=0.25
575 nav_derivative_control=0.00
576 nav_integrator_boundary=2.50
577 nav_derivative_boundary=0.00
578 gs_proportional_control=9.52
579 gs_integrator_control=0.26
580 gs_derivative_control=0.00
581 gs_integrator_boundary=0.70
582 gs_derivative_boundary=0.00
583 yaw_damper_gain=0.0
584
585 [forcefeedback]
586 gear_bump_nose_magnitude=6000 ; 0 - 10000
587 gear_bump_nose_direction=18000 ; 0 - 35999 degrees
588 gear_bump_nose_duration=250000 ; in microseconds
589 gear_bump_left_magnitude=6000 ; 0 - 10000
590 gear_bump_left_direction=35500 ; 0 - 35999 degrees
591 gear_bump_left_duration=250000 ; in microseconds
592 gear_bump_right_magnitude=6000 ; 0 - 10000
593 gear_bump_right_direction=00500 ; 0 - 35999 degrees
594 gear_bump_right_duration=250000 ; in microseconds
595 ground_bumps_magnitude1=3250 ; 0 - 10000
596 ground_bumps_angle1=8900 ; 0 - 35999 degrees
597 ground_bumps_intercept1=5.0
598 ground_bumps_slope1=0.48
599 ground_bumps_magnitude2=750 ; 0 - 10000
600 ground_bumps_angle2=9100 ; 0 - 35999 degrees
601 ground_bumps_intercept2=0.075
602 ground_bumps_slope2=1.0
603 crash_magnitude1=10000 ; 0 - 10000
604 crash_direction1=01000 ; 0 - 35999 degrees
605 crash_magnitude2=10000 ; 0 - 10000
606 crash_direction2=9000 ; 0 - 35999 degrees
607 crash_period2=75000 ; in microseconds
608 crash_duration2=2500000 ; in microseconds
609
610 [stall_warning]
611 type=2
612 stick_shaker=0
613
614 [deice_system]
615 structural_deice_type=0 //0 = None, 1 = Heated Leading Edge, 2 = Bleed Air
616 Boots, 3 = Eng Pump Boots
617

```